

PROGRAMME DE COLLE S06

NB : seules les démonstrations des théorèmes, propositions étoilées ne sont pas exigées.

PRIMITIVES ET ÉQUATIONS DIFFÉRENTIELLES LINÉAIRES

■■■ **Intégrales et primitives**

Théorème*.— Soit $f, g : I \rightarrow \mathbf{K}$ deux fonctions continues sur un intervalle I , $(a, b) \in I^2$ des réels. Alors

- **Linéarité de l'intégrale** Si $(\alpha, \beta) \in \mathbf{K}^2$, alors $\int_a^b (\alpha \cdot f + \beta \cdot g)(t) dt = \alpha \int_a^b f(t) dt + \beta \int_a^b g(t) dt$
- **Relation de Chasles** Si $(a, b, c) \in I^3$, alors $\int_a^c f(t) dt = \int_a^b f(t) dt + \int_b^c f(t) dt$.

Théorème*.— **Existence de primitive** —. Toute fonction continue sur I possède des primitives sur I .

Théorème*.— **TFCI** —. Si $F : I \rightarrow \mathbf{K}$ est une primitive de f sur I , alors pour tout $(a, b) \in I^2$:

$$\int_a^b f(t) dt = \left[F(t) \right]_a^b = F(b) - F(a)$$

Théorème.— **Intégrale fonction de sa borne supérieure** —. Soit $f \in \mathcal{C}(I, \mathbf{K})$, $a \in I$. On considère la fonction $F_a : I \rightarrow \mathbf{K}$ définie pour tout $x \in I$ par $F_a(x) = \int_a^x f(t) dt$. Alors F_a est dérivable sur I et $F'_a = f$, autrement dit

$$\text{pour tout } x \in I, \quad F'_a(x) = f(x)$$

Corollaire.— **Intégration par parties** —. Soit $(u, v) \in \mathcal{C}^1(I, \mathbf{K})^2$. Pour tout $(a, b) \in I^2$

$$\int_a^b u'(t) \times v(t) dt = \left[u(t) \times v(t) \right]_a^b - \int_a^b u(t) \times v'(t) dt.$$

Théorème.— **Changement de variable** —. Soit $f \in \mathcal{C}(J, \mathbf{K})$ et $\varphi \in \mathcal{C}^1(I, \mathbf{R})$ telle que $\varphi(I) \subset J$. Pour tout $(a, b) \in I^2$

$$\int_a^b f \circ \varphi(t) \times \varphi'(t) dt = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(u) du$$

■■■ **Équations différentielles linéaires d'ordre $n \in \{1, 2\}$**

Soit $a_0, a_1, b : I \rightarrow \mathbf{K}$ des fonctions continues sur un intervalle I de \mathbf{R} . On note

$$\begin{array}{ll} (E_1) & y' + a_0(t)y = b(t) \\ (H_1) & y' + a_0(t)y = 0 \end{array} \qquad \begin{array}{ll} (E_2) & y'' + a_1(t)y' + a_0(t)y = b(t) \\ (H_2) & y'' + a_1(t)y' + a_0(t)y = 0 \end{array}$$

Théorème*.— **Conséquences de la linéarité** —. Les solutions de (E_n) sont les fonctions de la forme $f = f_0 + h$, où f_0 est une solution particulière de (E_n) et h est une solution quelconque de (H_n) .

Proposition*.— **Principe de superposition** —. Soit $f_1, f_2 : I \rightarrow \mathbf{K}$, $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbf{K}^2$.

- si f_1 est solution de l'équation différentielle $y^{(n)} + \dots + a_0(t)y = b_1(t)$,
- et f_2 est solution de l'équation différentielle $y^{(n)} + \dots + a_0(t)y = b_2(t)$,

alors $\lambda_1 f_1 + \lambda_2 f_2$ est solution de l'équation $y^{(n)} + \dots + a_0(t)y = \lambda_1 b_1(t) + \lambda_2 b_2(t)$.

■■■ **Équations différentielles linéaires d'ordre 1**

Soit $a, b : I \rightarrow \mathbf{K}$ deux fonctions continues sur un intervalle I . On note $(E_1) y' + a(t)y = b(t)$ l'équation différentielle linéaire d'ordre 1 à coefficient continu et $(H_1) y' + a(t)y = 0$ l'équation homogène associée.

Théorème.— **Résolution de l'équation homogène** —. Soit $A : I \rightarrow \mathbf{K}$ une primitive de a .

Les solutions de (H_1) sont les fonctions définies sur I par $h(t) = Ce^{-A(t)}$, où $C \in \mathbf{K}$

Remarque : lorsque le coefficient a est constant, les solutions de (H_1) sont les fonctions définies par $h(t) = Ce^{-at}$.

Théorème.— **Méthode de la variation de la constante** —. Soit $a, b : I \rightarrow \mathbf{K}$ des fonctions continues sur I . Notons $A : I \rightarrow \mathbf{K}$ une primitive de a sur I et $c : I \rightarrow \mathbf{K}$ une primitive de $t \mapsto b(t)e^{A(t)}$ sur I .

la fonction $f_0 : I \rightarrow \mathbf{K}$ définie par $f_0(t) = c(t)e^{-A(t)}$ est une solution particulière de (E_1)

Savoir-faire : la recherche d'une solution particulière de (E_1) par la méthode de la variation de la constante.

Théorème*.— **Problème de Cauchy d'ordre 1** —. Étant donné $t_0 \in I$, $y_0 \in \mathbf{K}$, il existe une fonction dérivable $f : I \rightarrow \mathbf{K}$, unique, telle que $\begin{cases} y' + a(t)y = b(t) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$. Elle est définie par :

$$\text{pour tout } t \in I, \quad f(t) = \left[y_0 e^{A(t_0)} + \int_{t_0}^t b(u) e^{A(u)} du \right] e^{-A(t)}$$

■■■ Équations différentielles linéaires d'ordre 2 à coefficients constants

Soit $(a, b) \in \mathbf{K}^2$ et $c : I \rightarrow \mathbf{K}$ continue. On note (E_2) $y'' + ay' + by = c(t)$ l'EDL d'ordre 2 à coefficients constants, (H_2) $y'' + ay' + by = 0$ l'équation homogène et (EC) $r^2 + ar + b = 0$ l'équation caractéristique associées.

Théorème*.— **solutions complexes de (H_2)** —. Soit $(a, b) \in \mathbf{C}^2$. On note Δ le discriminant de (EC) . Les solutions de (H_2) sont les fonctions définies sur I par

- ▶ si $\Delta \neq 0$: pour tout $t \in I$ $h(t) = C_1 e^{r_1 t} + C_2 e^{r_2 t}$, $(C_1, C_2) \in \mathbf{C}^2$
- ▶ si $\Delta = 0$: pour tout $t \in I$ $h(t) = (C_1 + C_2 t) e^{r_0 t}$, $(C_1, C_2) \in \mathbf{C}^2$

où on a noté suivant les cas (r_1, r_2) les racines distinctes et r_0 la racine double de (EC) .

Théorème*.— **solutions réelles de (H_2)** —. Soit $(a, b) \in \mathbf{R}^2$. On note Δ le discriminant de (EC) . Les solutions réelles de (H_2) sont les fonctions définies sur I par

- ▶ si $\Delta > 0$: pour tout $t \in I$ $h(t) = C_1 e^{r_1 t} + C_2 e^{r_2 t}$, $(C_1, C_2) \in \mathbf{R}^2$
- ▶ si $\Delta = 0$: pour tout $t \in I$ $h(t) = (C_1 + C_2 t) e^{r_0 t}$, $(C_1, C_2) \in \mathbf{R}^2$
- ▶ si $\Delta < 0$: pour tout $t \in I$ $h(t) = e^{r_0 t} [C_1 \cos(\omega t) + C_2 \sin(\omega t)]$, $(C_1, C_2) \in \mathbf{R}^2$

où on a noté, suivant les cas r_1 et r_2 les racines réelles distinctes, r_0 la racine réelle double, $r \pm i\omega$ les racines complexes et conjuguées de (EC) .

Savoir-faire : trouver une solution particulière de l'équation (E_2) en imitant le second membre $c(t)$.

Proposition*.— **Recherche d'une solution particulière** —.

- ▶ **2^d membre polynôme** : si $c(t) = P_m(t)$, il existe une solution de la forme $Q_m(t)$ lorsque $b \neq 0$, de la forme $tQ_m(t)$ si $a \neq 0$ et $b = 0$, de la forme $t^2Q_m(t)$ sinon.
- ▶ **2^d membre polynôme-exponentielle** : si $c(t) = P_m(t) e^{\alpha t}$, il existe une solution de la forme $Q_m(t) e^{\alpha t}$ si α n'est pas racine de (EC) , de la forme $tQ_m(t) e^{\alpha t}$ si α est racine simple de (EC) et de la forme $t^2Q_m(t) e^{\alpha t}$ sinon.
- ▶ **2^d membre polynôme-trigo** : si $c(t) = P_m(t) \cos(\omega t)$, ou $c(t) = P_m(t) \sin(\omega t)$, une solution (à valeurs réelles) de (E_2) est obtenue en prenant la partie réelle (ou imaginaire) d'une solution de (\tilde{E}_2) $y'' + ay' + by = P_m(t) e^{i\omega t}$.

Théorème*.— **Problème de Cauchy d'ordre 2** —. Soit $(a, b) \in \mathbf{K}^2$, $c : I \rightarrow \mathbf{K}$ une fonction continue. Étant donné $t_0 \in I$, $(y_0, y_1) \in \mathbf{K}^2$, il existe une fonction 2-fois dérivable $f : I \rightarrow \mathbf{K}$, unique, telle que $\begin{cases} y'' + ay' + by = c(t) \\ y(t_0) = y_0 \text{ et } y'(t_0) = y_1 \end{cases}$.

2. $Q_m(t)$ est un polynôme de degré m

Quelques primitives usuelles

fonction	Primitives	Intervalles de validité
$x \mapsto x^\alpha$ avec $\alpha \neq -1$ $x \mapsto \frac{1}{x}$	$x \mapsto \frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1} + C$ $x \mapsto \ln(x) + C$	$I \subset \mathbf{R}$ si $\alpha \in \mathbf{N}$ $I \subset \mathbf{R}^*$ si $\alpha \in \mathbf{Z}^-$, $I \subset \mathbf{R}^{+*}$ si $\alpha \in \mathbf{R} \setminus \mathbf{Z}$ $I \subset \mathbf{R}^*$
$x \mapsto e^x$ $x \mapsto \ln(x)$	$x \mapsto e^x + C$ $x \mapsto x \ln(x) - x + C$	$I \subset \mathbf{R}$ $I \subset \mathbf{R}^{+*}$
$x \mapsto \cos(x)$ $x \mapsto \sin(x)$ $x \mapsto \tan(x)$	$x \mapsto \sin(x) + C$ $x \mapsto -\cos(x) + C$ $x \mapsto -\ln(\cos x) + C$	$I \subset \mathbf{R}$ $I \subset \mathbf{R}$ $I \subset \mathcal{D}_{\tan}$
$x \mapsto \operatorname{ch}(x)$ $x \mapsto \operatorname{sh}(x)$ $x \mapsto \operatorname{th}(x)$	$x \mapsto \operatorname{sh}(x) + C$ $x \mapsto \operatorname{ch}(x) + C$ $x \mapsto \ln(\operatorname{ch} x) + C$	$I \subset \mathbf{R}$ $I \subset \mathbf{R}$ $I \subset \mathbf{R}$
$x \mapsto \frac{1}{a^2 + x^2}$ $x \mapsto \frac{1}{a^2 - x^2}$	$x \mapsto \frac{1}{a} \operatorname{Arctan}\left(\frac{x}{a}\right) + C$ $x \mapsto \frac{1}{2a} \ln\left(\left \frac{a+x}{a-x}\right \right) + C$	$I \subset \mathbf{R}, a > 0$ $I \subset \mathbf{R} \setminus \{\pm a\}, a > 0$
$x \mapsto \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$ $x \mapsto \frac{1}{\sqrt{x^2-1}}$ $x \mapsto \frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$	$x \mapsto \operatorname{Arcsin}(x) + C$ $x \mapsto \ln(x + \sqrt{x^2-1}) + C$ $x \mapsto \ln((x + \sqrt{1+x^2})) + C$	$I \subset]-1, 1[$ $I \subset]-\infty, -1[\cup]1, +\infty[$ $I \subset \mathbf{R}$